MA0613C180309

TEL:021-5954-7598 FAX:021-5954-7738

数码温度控制器

CX 系列 使用说明书

非常感谢您购买韩荣乐嗣电子(上海)有限公司产品。 请确认产品是否相符,并按照以下说明使用。 请将说明书放置于随时便于查阅的位置上。

安全注意事项 _

兑明书记载的注意事项按重要度区分为危险 <i>、</i> 警告、注意标志。			
危险 若不遵守则会有死亡或重伤等紧急的危险状况。			
▲ 警告	若不遵守可能发生死亡或重伤的内容。		
▲ 注意	若不遵守可能会发生轻微伤害或有财产损失的内容。		

危险

输出端子有触电危险,切勿与身体及通电物接触。

警告

- ・本机若用于有生命损害或财产损失大的机器时,请安装保护装置以防 发生事故。
- 本机器未带电源开关及保险丝,请在外部另外安装。
- (保险丝额定: 250 V 0.5 A)
- ·为防止本机器破损及故障,请使用额定电源电压。
- ・为防止触电及机器故障,在未完成所有配线之前,切勿投入电源。
- ・本机属非防爆构造、切勿在易燃性、爆发性气体环境下使用。
- 切勿对本机进行分解、加工、改线、修理,否则有触电、异常动作、火灾危险。
- ・安装、拆卸本机时,请先关掉电源。否则会引发触电、误动作、故障。
- ·不按制造商指定的方法使用时,有可能会受伤或造成财产损失。
- ・因有触电危险,请装到面板后再通电使用。

\注意

- ·使用说明书的内容有可能在没有事前通报或预告下变更。
- ·请确认是否与订购的式样一致。
- ·请确认产品运输过程中破损与否、有无异常。
- ・使用时环境温度-5~50 °C(最高 40 °C)/湿度 35~85 % RH(不凝结)范围。
- ・切勿在有腐蚀性气体(特别是有害气体、氨等)、易燃性气体的场所使用。
- ・请勿在直接对本体引起震动或冲击的场所使用。
- ・请在无水、油、药品、蒸汽、灰尘、盐分、铁粉等(污染等级1或2)的场所使用。
- 切勿用酒精、苯等有机溶剂擦拭本机(请使用中性洗剂)。
- ·请避开诱导障碍大或静电、磁场干扰的场所。
- ·在野外的太阳光或灯管明亮的室内环境下,可能看不见显示器文字。
- ·请避开因直射日光及辐射热等而产生热堆积的场所。
- ・请在海拔 2000 m 以下的场所使用。
- ·进水时有漏电、发生火灾的危险,请务必接受检查。
- ·输入热电偶时,请使用定额补偿线。(使用一般线会引起温度误差。)
- ·输入测温阻抗体时,请使用主线电阻小且3线间无差异的阻抗。 (3线间电阻不一致会引起温度误差。)
- ・为避免受磁场干扰、使用输入信号线时请避开电源线、动力线、负载线。
- ・分离输入信号线与输出信号线,若无法分离,输入信号线请使用防护线。
- ·热电偶请用非接地传感器。(使用接地传感器可能会发生机器漏电引起误动作)
- ・电源干扰大时,建议您使用绝缘变压器及干扰滤波器。干扰滤波器必须
- 安装到接地面板上,且干扰滤波器的输出侧与机器电源端子间配线要短。 ・拧紧机器的电源线,对消除干扰有效。
- ·若警报功能设定不正确,机器发生异常也不输出。运行前请勿必确认动作状态。
- · 替换传感器时必须关闭电源。
- ・比例动作等工作频率高时,输出继电器若满负荷连接,就会缩短仪器的 寿命。所以,请使用辅助继电器。此时,最好使用 SSR 驱动型
- * 使用电子开关时:把比例周期设为 20 Sec 以上
- * 使用 SSR 时:把比例周期设定为 1Sec 以上
- ·在不使用的端子上,请不要连接任何线。
- ・请确认端子的极性后,正确地连接配线。
- ・本品安装到面板时,请使用 IEC60947-1 或 IEC60947-3 认证开关或断路器。
- ・请把开关或断路器安装到操作员便于使用的位置。
- ・请在面板上标明装有开关或断路器,若启动开关或断路器会断电的事项。 ·为继续安全地使用本产品,建议您定期进行检修。
- ·在本产品的安装元件中有些是有使用寿命或使用折旧。
- ·包括附属品在内,正常使用的情况下产品的保修期限为1年。
- ·投入电源时需要接点输出的预备时间。作为外部连锁回路等的信号时,请并用延 识继电器。
- ·仪器替换或发生故障需进行替换时,请确认互换性再进行替换。即使型号相同, 也会因参数设置差异而进行不同动作。



韩荣乐嗣电子(上海)有限公司 上海市嘉定工业区北区金娄路 168 号

http://www.hynux.com

ż	到是构成				
-	キッパ	III.K			
	単す	-	代	码	内容
	CX				数码温度控制器 (输入种类:K,J,R,T,PT100 Ω)
		2			CX2 : 48 $ imes$ 96 mm
		3			CX3 : 96 × 48 mm
	外形	4			CX4 : 48 \times 48 mm
		7			CX7 : 72 $ imes$ 72 mm
		9			CX9 : 96 $ imes$ 96 mm
			1		SSR1+继电器 1+继电器 2
		- 14	2		SSR1+继电器 1+继电器 2, 继电器 3
物出力	評	3		4 — 20 mA + 继电器 2	
			4		4 - 20 mA + 继电器 2 + 继电器 3
	电源电压		A	100 - 240 V a.c 50/60 Hz	

※继电器输出根据内部参数分控制输出、警报输出、LBA 输出操作。

输入 —

1844 *	
输入种类	多种输入・热电偶:K,J,R,T(IEC) 热电阻: Pt100 Q(IEC)
输入采样周期	0.1秒
输入电阻	1 MΩ以下
容许输入排线电阻	10 Ω/线以下(热电阻)。但3线间电阻要一致。
容许输入电压	最大 10 V d. c

性能-

显示精度	最大范围的±0.3 % ±1 位
绝缘电阻	20 MΩ以上,500 V d.c 1 分钟(第 1 端子-第 2 端子间)
耐电压	2,300 Ⅴ a.c 50/60 Hz,1分钟(第1端子─第2端子间)

范围及输入代码 -

一页八	竹旦	ᅓ᠈ᆅᄴ	范围		
区方	দদ	電入学化	摄氏(℃)	华氏(°F)	
	E I	K	-100 \sim 1200	-148 \sim 2192	
	23	ĸ	$-100.0 \sim 500.0$	-148 \sim 932	
热电偶	L	J	-100.0 \sim 500.0	-148 \sim 932	
	ſ	R	$0 \sim 1700$	32 \sim 3092	
	Ł	Т	$-100.0 \sim 400.0$	148 \sim 752	
热电阻	PĿ	Pt100 Ω	-100.0 ~ 400.0	-148.0 ~ 752.0	

控制功能及输出 -

- ・控制方法: P. I.D 控制, P 控制, ON/OFF 控制
- ·自动调谐:根据自动调谐计算方法。
- ・ON/OFF 控制: PV>SV 时 0 % 输出, PV<SV 时 100 % 输出 (但,控制迟滞为"0"时)
- ·手动复位: 0.0 %~100.0 % 范围内用户设定。
- ・控制输出动作:正动作/负动作(根据设定参数选择)
- ・控制输出:继电器输出/电压脉冲输出(SSR 输出)※跟据参数选择

	1a 触点, 最大 5 A	250 V a. c, 5 A 30 V d. c(电阻负载)		
	继电器输出最多可	继电器输出最多可选择 3 个		
继电器	继电器控制输出以	RLY1 输出。		
	警报输出 2 点(AL	1, AL2)及循环断线警报输出指定 RLY1,		
	RLY2, RLY3 输出之-	• •		
eeD.	时分割比例控制(CYC)			
SOK	相位控制(PHA)	12-13% 0. 0脉冲电压 (贝敦电阻 000 0 以上)		
4 00 4	精度:最大范围的 0.5 %. 波动率 Vp-p : 最大范围 0.3 %			
4 - 20 MA	容	许最大负载电阻 600 Ω		

-般事项

型号	CX2	CX3	CX4	CX7	CX9	
电源电压		100 -	240 V a.c 🗄	50/60 Hz		
电压变动率		电》	原电压的 土	10 %		
消耗功率			最大 5.5 VA	l l		
环境温度	-5 \sim 50 $^\circ \mathrm{C}$					
环境湿度	30 ~ 85 % R.H(不结露)					
振动(耐久)	10 – 55 Hz, 0.75mm, xyz 各方向 2 小时					
冲击(耐久)	300 m/s ² 6 方向 各 3 次					
重量	320g	320g	180g	300g	400g	

*重量是包装后的重量

各部功能及名称



编号	名称		内容
1	测定值(PV)		显示操作屏幕中当前温度
2	设	定值(SV)	显示操作屏幕中设置温度
3		增加键	操作屏幕变更、增加设定值、参数设定模式移动
4	Þ	减少键	减少设定值、参数设置模式移动
5	▲ 行移动键		设定值 行 移动 操作屏幕−用户设定模式−操作员设定模式间 移动
6	☑ 模式键		操作屏幕-用户设定模式-操作员设定模式间 移动
	AT		PID 自动调谐时亮灯
	OUT		控制输出工作时亮灯
\bigcirc	AL1	显示工作	警报1工作时亮灯
	AL2		警报 2 工作时亮灯
	LBA		循环断线警报工作时亮灯

主要功能说明

■ P.I.D 自动调谐(A.T)功能

"P. I. D"及"A. R. W"温度控制中自动衡量,演算最适当的定值称自动调谐。 投入电源后,温度升高时同时按 □ 和 键 2 秒以上进行自动调谐。 自动调谐完毕后进行自动控制。

∎ bollt 显示

输入断线(传感器断线)或超出最高温度范围时,测定值显示 **b.o.ü**と。 ■ **警报**

・警报的保持动作

无待机功能时,投入电源会导致温度上升中启动下限警报。 为防止温度上升中启动下限警报,附加待机操作功能。使投入电源开始 至离开警报设定范围不启动下限警报。

・关闭警报输出

𝑘мм/值设为 on,则警报输出后达到警报解除条件也不能接触警报。要解除警报,按 ▲ 键 2 秒以上即可。

■ 回路断线警报(L.B.A : Loop Break Alarm)

控制器以 P. I. D 计算输出值 "0"或 "100"为起点,比较各设定时间的测 定值变化量检测加热器断线、传感器断线、执行器故障等。又即,为了不 受正常控制回路的影响,可设定 L. B. A 死区。

①P. I. D 计算输出值 100%

L. B. A 设定时间内温度"上升"不超过**し B. A** 值时 L. B. A 输出为 ON。

②P. I. D 计算输出值 0%

L. B. A 设定时间内温度"下降"不超过**L b.R.**」值时 L. B. A 输出为 ON。

■ 电压脉冲输出的时分解周期控制和相位控制

控制输出选择 SSR 类型时,可选择电压脉冲输出种类。时间分解周期控制 以一定时间为周期,根据输出量和时间比来输出 ON 或 OFF。控制输出周期 [**と** 参数设定。

相位控制根据输出波形的半周期,计算输出 ON 相位来控制。得到比周期 控制更连续的输出。但,使用相位控制时必须使用 RANDOM ON/OFF 型 SSR。



参数构成



■ 操作屏幕(Operation mode)

接线完毕后输入功率即显示当前温度。按 🔽 键,设定值(SV)屏交替显示 设定温度和输出量。

■ 用户设定模式(User setup mode)

用户设定模式是设定用户经常变更的警报设定值及回路断线警报(LBA)有关 设定值的模式。操作员设定模式的参数也显示在用户设定模式,区分设定级 别更加便于设置。

■ 编辑 SV

①用户设定的模式 ₩ 参数值为 ** 的情况下, 在运转画面中用 🖪 🖸 👿 键编辑后, 按 🔤 键进行设定。

②用户设定的模式 🔛 参数值为 oFF 的情况下,在用户的设定模式 5u 参数中用 🖪 🖪 🗳 键编辑后, 按 🔤 键进行设定。

记号 (SV 显示)	项目	内容	显示条件	初始值 (SV 显示)
5 <u>u</u>	设定温度	EU 0~100 %	始终	EU 0 %
RL IL	警报 1 下限值			EU 0 %
RL IH	警报 1 上限值			EU 100 %
R (db	警报 1 死区	EU 0~100 %或	在RLYn上	EUS 0 %
RL 2L	警报 2 下限值	EUS 0~100 %(单位温度)	设定 ALn 时	EU 0 %
RL2X	警报 2 上限值			EU 100 %
82.46	警报 2 死区			EUS 0%
LLRE	回路断线警报时间	0~7200 秒		480
LbRu	回路断线警报温度	0~100°C (°F)	KLYn 上 公会」DA D+	2
LbRd	回路断线警报死区	0~100°C (°F)	设定 LBA 时	2
		₿ 不锁定		
LoE	锁定键	/ 操作员设定模式锁定(禁止自动演算)	始终	0
		2用户设定模式锁定		

■ 操作员设置模式(Operator setup mode)

操作员设定模式为工程师最初设定时设定温度控制器式样模式。操作画面 或用户设定模式里同时按" 🖸 键和 💽 键"2秒以上进入操作员设定模式, 再按"回 键和 【 键"2秒以上回复操作屏幕。

符号	项目	内密	显示条件	初始值
(SV显示)	, ХП	1.1.1		(SV显示)
l nP	输入种类	 <i>μ</i>:K型热电偶(无小数点) <i>μ</i>:K型热电偶(有小数点) <i>μ</i>:J型热电偶 <i>Γ</i>:R型热电偶 <i>μ</i>:T型热电偶 <i>μ</i>:Pt 100 Ω 热电阻 	始终	К I
Uni E	温度单位	选择℃(摄氏)/°F(华氏)	始终	٥٢
dР	显示小数点	0N(有小数点) 0FF(无小数点)	选择小数点范围时	n
ыRS	输入补正	-100~100(传感器输入值+BIAS)		0
FILE	输入滤波时间	0~120 秒	始终	0
SLH	设定值上限	EU 0~100 %	始终	1200
5LL	设定值下限	EU 0~100 %	始终	- 100
o£tr	控制输出类	55- : SSR 驱动电压脉冲输出 - L 5 : 继电器输出	输出选择 1 或 2	55r
55r.Ł	电压脉冲输出类	[Y[:时分割比例控制 PHR:SSR相位控制(连续比例)	选 SSR 输出时	באב
Ľ٤	控制输出周期	0~1,000 秒	55r.Ł为 CYC 或 ₀[ᡶr为 RLY 时	2
[tr.d	控制输出操作	r Eu :逆动作(加热控制) d∣ r :正动作(冷却控制)	始终	rEu
[trā	控制方法	<i>Pi d</i> : P. I. D 控制 <i>P</i> : P 控制方法仳谢	始终	PI d

		ono <i>F</i> :0N/0FF 控制		
РЬ	比例带	1 (0. 1~EUS 100 %)	非ON/OFF控制 时	30
1	积分时间	0~3 600 秒	PID 控制时	240
, d	為公时间	0~2 600 秒		50
-	成力的内			
	于动复位	0.0~100.0 %		500
895	滞后控制	EUS 0~100 %	ON/OFF 控制时	2
Po	输入断线输出量	0~100 %	始终	0.0
rLYI	继电器 1 属性	non :不使用 RL I :警报 1 输出 RL 2 :警报 2 输出 L b R : LBA 输出	输出选择为 1 或 2, <u>。[</u>	חסח
rLY2	继电器 2 属性	non : 不使用 RL I : 警报 1 输出 RL 2 : 警报 2 输出 LbR : LBA 输出	始终	non
rL¥3	继电器3属性	non : 不使用 RL I : 警报 1 输出 RL 2 : 警报 2 输出 LbR : LBA 输出	始终(Option)	חסח
R lõd	警报 1 模式 (警报 1 或 2)	:不适用警报 [:上限警报		[
RZñd	警报 2 模式 (警报 1 或 2)]---: 下限警报 -[]-: 范围内警报]--[: 范围外警报]
R 129	警报 1 模式	Rb5:ABS(绝对警报)	在 RLY1, 2, 3设	RbS
<i>R2</i> £ <i>Y</i>	警报 2 模式	dEu :DEV(偏差报警)	定	ЯЬБ
R IX4	警报1待机模式	₀FF :0FF(非待机模式)	AL1 或 AL2 时	۵FF
R5X9	警报 2 待机模式	on :0N(待机模式)		۵FF
RIdy	警报1延迟时间	0~9,999 秒		0
8597	警报2延迟时间			0
X IoX	关闭警报1输出	oFF:警报输出返回		oFF
KCoX	关闭警报 2 输出	on:维持警报输出		۵FF
5u.E	编辑运行画面 SV	oFF∶未被编辑 on :编辑	始终	na

外壳分离方法









